

正誤表

対象論文：岡崎悠真, 右田剛史, 高橋規一, “非負値行列因子分解における乗法的更新規則の拡張,” 電子情報通信学会技術研究報告, vol.124, no.208, pp.150–155, 2024 年 10 月.

1. 152 ページ：式 (4) および (5)

$$\text{(誤)} \quad \mathbf{W} \leftarrow [\mathbf{W} \odot (\mathbf{V}\mathbf{H}^\top) \oslash (\mathbf{W}\mathbf{H}\mathbf{H}^\top)]_+ \quad (4)$$

$$\mathbf{H} \leftarrow [\mathbf{H} \odot (\mathbf{W}^\top \mathbf{V}) \oslash (\mathbf{W}^\top \mathbf{W}\mathbf{H})]_+ \quad (5)$$

$$\text{(正)} \quad \mathbf{W} \leftarrow \mathbf{W} \odot (\mathbf{V}\mathbf{H}^\top) \oslash (\mathbf{W}\mathbf{H}\mathbf{H}^\top) \quad (4)$$

$$\mathbf{H} \leftarrow \mathbf{H} \odot (\mathbf{W}^\top \mathbf{V}) \oslash (\mathbf{W}^\top \mathbf{W}\mathbf{H}) \quad (5)$$

2. 154 ページ：4.2 節の最後に次を挿入し, 4.3 節の定理 2 を定理 3 に変更する.

補題 2, 3, 4 および定理 1 より次の定理が成り立つ.

[定理 2] アルゴリズム 1 は停留点集合 \mathcal{S} への大域収束性を有する.

(最終更新日：2024 年 10 月 19 日)